

AutoVu SharpZ3

Sistema Móvil de Reconocimiento de Placas Vehiculares

LPR móvil de alto rendimiento y basado en el borde

AutoVu™ SharpZ3 es un sistema móvil de reconocimiento de placas vehiculares (LPR, por sus siglas en inglés) que va más allá de la identificación de placas vehiculares tradicional. Brinda nuevos niveles de información en la analítica de vehículos, de percepción situacional y de precisión.

Esto se debe a que SharpZ3 está equipada con la más reciente tecnología de procesamiento en el borde. Diseñado para combinar alto rendimiento y bajo consumo de energía, te permite aprovechar al máximo las capacidades del Machine Learning directamente en el borde. Con su tercer sensor óptico, SharpZ3 es capaz de posicionar con precisión objetos y vehículos para comprender lo que está alrededor de la placa vehicular, colocando las lecturas dentro de un contexto.

Amplía tu visión con la AutoVu SharpZ3.

Funcionalidades

Impulsada con el motor AutoVu MLC basado en Machine Learning

Analíticas incorporadas de reconocimiento de procedencia, color de placa y tipo de vehículo

Latencia ultrabaja de lectura

3 sensores ópticos

Arquitectura modular diseñada para evolucionar sin problemas

Posicionamiento GPS avanzado opcional con navegación por estimación

Hasta 4 cámaras LPR de alta definición en la misma unidad base

Unificado con Genetec Security Center



Aprovecha al máximo tu sistema LPR móvil

Ve más allá del LPR convencional

Con la última tecnología de redes neuronales integrada, SharpZ3 redefine lo que el LPR móvil es capaz de hacer. SharpZ3 no solo ofrece una mayor precisión y reduce errores de lectura, sino que además brinda información nueva a través de su amplio conjunto de analíticas de vehículos.

Captura la perspectiva completa

Su tercer sensor óptico permite a SharpZ3 navegar sin esfuerzo por entornos urbanos complejos. Desde placas planas y no reflectantes, hasta diseños en relieve y placas digitales, SharpZ3 puede detectar más diseños de placas que los equipos tradicionales.

Haz que tu sistema evolucione con facilidad

SharpZ3 está diseñada pensando en el crecimiento. El chasis modular de SharpZ3 protege tu inversión y te permite aprovechar nuevos módulos y capacidades con el transcurso del tiempo. Esto reduce la dificultad y el costo de reemplazar el hardware.

Especificaciones de la cámara AutoVu SharpZ3

Sensores de cámara LPR

1456 (H) x 1088 (V) escaneo progresivo a 30 fps, monocromático, obturador global

Rango de captura LPR

Hasta 63 pies (19 metros) con placas vehiculares retrorreflectantes

Opciones de lentes de cámaras de LPR

8 mm, 12 mm, 16 mm, 25 mm

Sensor contextual de cámara

1456 (H) x 1088 (V) escaneo progresivo a 30 fps, color, modo nocturno en blanco y negro con iluminador de 940 nm, obturador global. Imágenes fijas JPEG y transmisión de video MJPEG

Lente contextual de la cámara

Según la configuración del lente LPR (4mm, 6mm, 8mm, 12mm)

Iluminadores

Iluminador LED de Pulsos (740 nm, 850 nm, 940 nm, 590 nm)

Resistencia al agua | sellado

IEC 60529 IPx6, IPx7 | IEC 60529 IP6x

Dimensiones

1,65 (alt.) x 5,12 (ancho) x 3,56 (prof.) pulgadas (4,2 x 13 x 9 cm) | Excluye el cableado y la abrazadera del montaje

Peso

1,2 lbs (0,54 kg)

Color

disponible en negro/blanco

Impacto

IEC 62252: IK08

Especificaciones de la unidad base AutoVu SharpZ3

Unidad base E/S:

2 puertos Ethernet 10/100/1000 Base-T (RJ45)
4 entradas digitales (activadores), 0 ~ 32 Vdc,
4 salidas de contacto seco (relés) optoacopladas: 2 relés de estado sólido de 0,25A, 2 relés electromecánicos de 8 A
1 salida de alimentación regulada auxiliar de 12 V, 200 mA

Opciones de montaje

Horizontal y vertical

Dimensiones

3,6 (alt.) x 8,6 (ancho) x 9,3 (prof.) pulgadas (9,1 x 21,8 x 23,6 cm).
Excluye cableado, bastidores de cables y abrazaderas de montaje.

Peso de unidad base: 4,4 libras (2,0 kg)

Módulo LPR: 2 puertos: 4,1 libras (1,9 kg)

Módulo LPR: 4 puertos: 4,4 libras (2,0 kg)

Procesadores

Procesador Intel Atom E3950 por cada 2 puertos LPR

Un Intel Myriad™ dedicado adicional x Coprocesador de machine-learning

Alimentación

12/24 VDC nominal (9 a 32 VDC)

Entrada de encendido

Módulos base configurables:

- 2 módulos base de unidad LPR
Consumo de potencia típico: 50 W (incluido el consumo de las cámaras SharpZ3)
- 4 módulos base de unidad LPR
Consumo de potencia típico: 98 W (incluido el consumo de las cámaras SharpZ3)

Certificación del Sistema AutoVu SharpZ3 (Cámara + Unidad base)

Vibración

IEC 60068-2-64

Resistencia

a impactos IEC 60068-2-27

Inmunidad electromagnética y emisiones

FCC parte 15 Subparte B | ICES-003 Edición 4 | CISPR35 / EN55035 | CISPR32 / EN55032 | CISPR25 / EN55025 | EN 50498

Calificación CE Directiva

EMC 2014/30/UE; Directiva EMC automotriz 2004/104/EC; Directiva RoHS 2011/65/UE (incluida la Directiva UE 2015/863)

Temperatura

Cámara: -40°F a 131°F (-40°C a 55°C) en funcionamiento; -40°F a 185°F (-40°C a 85°C) en almacenamiento

Unidad base: -40°C a 149°F (-40°C a 65°C) en funcionamiento*

Certificaciones: IEC 60068-2-1 Categoría Ad y Ae | IEC 60068-2-2 Categoría Be | IEC 60068-2-14 Categoría Na

Incluye protección de apagado automático por alta temperatura

* Módulo de 4 cámaras con paquete de refrigeración opcional. Temperatura máxima para módulo de 4 cámaras sin paquete de enfriamiento: 60°C (140°F)

Módulos Opcionales

La unidad base de las cámaras SharpZ3 soporta hasta 3 módulos enchufables opcionales.

Módulo PoE

Función

Conecta hasta 4 dispositivos PoE

Puertos

4 puertos ethernet 10/100/1000 Base-T con conectores ix industriales™
Capacidad PoE+ - 802.3at Tipo 2 (30 W)

Alimentación

Consumo de potencia de 3 W para el funcionamiento del módulo
(60 W de presupuesto total de energía para todos los puertos POE y módulos combinados)

Módulo de navegación

Función

Sensores inerciales integrados con navegación a estimación para vehículos
Velocidad de navegación de 30 Hz
Calibración automática de los sensores inerciales

Conectividad

Receptor GNSS multiconstelación de banda única (L1) (US-GPS y Galileo activados por defecto, compatible con GLONASS)
Entrada para señal de marca de verificación de rueda o sensor de odometría externo

Potencia

1,1 W

Cámara auxiliar

Función

Unidad de cámara auxiliar de imagen de las llantas

Sensor:

Sensor de 2 MP con lente de 4,0 mm

Alimentación

PoE 802.3af Tipo 1 (5,8W)

Iluminadores:

Iluminación IR incorporada

Vista general de la cámara de contexto

Función

Unidad de cámara gran angular con visualización de la calle

Sensor:

Sensor 2 MP con lente de 2,4 mm o 6,0 mm

Alimentación

PoE 802.3af Tipo 1 (5,8W)

Iluminadores:

Iluminación IR incorporada

Genetec Inc.

genetec.com/oficinas
info@genetec.com
@genetec